

(11)Publication number:

2002-048516

(43) Date of publication of application: 15.02.2002

(51)Int.CI.

G01B 11/16 G01M 11/00

G02B 6/46

(21)Application number : 2000-233687

(71)Applicant : FUJIKURA LTD

NTT INFRANET CO LTD

(22) Date of filing:

01.08.2000

(72)Inventor: KURII MASATO

**OGATA KAZUYA** 

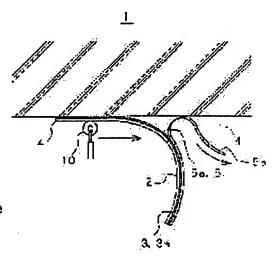
**NOMURA YOSHIKAZU** SUGIURA SHINICHI **OISHI TAKAHIRO** 

ASANO TETSUYA

# (54) OPTICAL FIBER SENSOR, AND EXECUTION METHOD THEREFOR (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To solve the problem such that a technique capable of detecting effi ciently very small deformation in various kinds of structures such as a concrete structure in particular is required to be developed.

SOLUTION: This optical fiber sensor 2 is fixedly integrated to lay an optical fiber 4 secured with a longitudinal-directional elongation strain as an initial strain along a flexible installation member 3 attached to the structure 1, and the optical fiber sensor 2 is set to be laid onto the structure 1 in this execution method.



**LEGAL STATUS** 

BEST AVAILABLE COP

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (J'P)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開發号

特開2002-48516

(P2002-48516A)

(43)公開日 平成14年2月15日(2002.2.15)

(51) Int.(21.7	織別記号	ΡI		ን	-73-ド(参考)
G01B	11/16	GOIB	11/16	Z	2F065
G01M	11/00	G01M	11/00	U	2G086
G02B	6/46	G02B	6/00	351	2H038

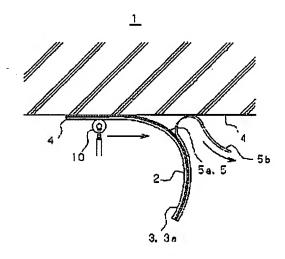
		審查請求	未謂求 菌求項の数3 OL (全 9 頁)		
(21)出顧番号	特銀2000 - 233687( P2000 - 233687)	(71)出顧人	000005186 株式会社フジクラ		
(22)出題日	平成12年8月1日(2000.8.1)		東京都江東区木場1丁目5番1号		
		(71)出廢人	500140127		
			エヌ・ティ・ティ・インフラネット株式会		
•			社		
			東京都中央区日本総浜町2-31-1		
		(72)発明者	栗井 正人		
	İ		千葉県佐倉市六崎1440番地 株式会社フジ		
			クラ佐倉事業所内		
		(74)代理人	100064908		
			弁理士 志賀 正式 (外3名)		
			最終頁に続く		

### (54) 【発明の名称】 光ファイバセンサおよびその施工方法

### (57)【要約】

【課題】 特に、コンクリート構造物等の各種構造物の 微小な変形を効率良く検出できる技術の開発が求められ ていた。

【解決手段】 可魏性を有し機造物1に取り付けられる 設置用部材3に、初期歪みとして長手方向の値び歪みが 確保された光ファイバ4を添わせるようにして固定して 一体化してなる光ファイバセンサ2. 並びに、この光フ ァイバセンザ2を構造物1に対して布設するようにして 設置する施工方法を提供する。



特闘2002-48516

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 構造物(1)の変形を光により検出する 光ファイバセンサであって、

前記構造物に対して固定される可貌性の設置用部村

(3)に、初期歪みとして長手方向の伸び歪みが与えら れた光ファイバ(4、4a、4b、4c)が添わせるよ うにして設けられていることを特徴とする光ファイバセ ンサ(2)。

【請求項2】 請求項1記載の光ファイバセンサを構造 物に対して布設し、前記構造物に対して前記設置用部材 10 を固定することにより、前記光ファイバセンサを前記機 造物に添わせるようにして設置することを特徴とする光 ファイバセンサの施工方法。

【語求項3】 前記光ファイバセンサを、筒状の構造物 の断面国方向に沿って布設することを特徴とする語求項 2記載の光ファイバセンサの施工方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、とう道、建物とい り検出する光ファイバセンサおよびその施工方法に関す るものである。

[0002]

【従来の技術】従来、例えば、とう道、建物等のコンク リート構造物の変形の検出は、この構造物の変形発生の 可能性のある箇所に、伸縮計、傾斜計等の変位計(電気 式センサが採用される)を設置してポイント計測する方 法が一般的である。

[0003]

ような変形検出方法では、以下の問題点があった。

- (1) ポイント計測であるので、構造物全体の変状規模 等の変状の様子を把握することが困難である。構造物会 体の変状の様子を把握するには、伸縮計、傾斜計等の変 位計を構造物全体に設置する必要があり、設置数が膨大 になるため、設置に掛かる手間が膨大になるとともに、 構造物全体の変状規模等の変状の様子を把握するには多 数の変位計からの計測データから総合的に解析すること になり、把握に手間が掛かる。
- 式センサは、センサ自体に電源を必要とするため、保守 管理の手間が掛かる。
- (3) 伸縮計、傾斜計等の変位計として採用される電気 式センザは、誘導電流等の電磁ノイズの影響を受けやす いため、例えばビル等の建物に設置された電気機器から 放射される電磁波によって、誤計測する可能性がある。 また、誤計測を防止するために変位計に電路波シールド 構造を採用すると、コストが大幅に上昇してしまう。
- (4) 伸縮計、傾斜計等の変位計の計測データの収集用 の信号線の配線が電源線の他に必要であり、施工に手間 50 ことで、棒造物の変形を検出、監視することができる。

が掛かる。

【0004】ところで、誘導電流等の電磁ノイズの影響 を受けない変位センサとして、光ファイバを利用したも のが注目されており、光ファイバの長手方向の歪み畳の 連続的な分布を高精度に観測する方法として、非線形現 象の一つであるプリルアン散乱光の周波数シフト量が光 ファイバの歪みに依存することを利用した手法が開発さ れている。しかしながら、構造物の変形検出を行うため の光ファイバセンサとしては、機造物に対する取り付け 等の施工性に優れるとともに、標準物の変形を光ファイ バに効率良く作用させて曲げや伸び、破断等の変形を効 率良く作用させ得る構造であることが求められており、 これまで、これら条件を満たす適当なものが無かった。 さらには、低コスト化の要求もあり、これら条件を満た す光ファイバセンサの開発が必要であった。

【0005】本発明は、前途の課題に鑑みてなされたも ので、構造物に対する施工が簡単であり、しかも、誘導 電流等の電磁ノイズの影響を受けることなく、構造物全 体の変状規模等の変状の様子を低コストで簡単に把握で ったコンクリート標準物等の各種構造物の変形を光によ 20 きる光ファイバセンサおよびその施工方法を提供するこ とを目的とするものである。

[0006]

【課題を解決するための手段】請求項 1 記載の発明は、 構造物の変形。変位等を光により検出する光ファイバセ ンサであって、前記模造物に対して固定される可撓性の 設置用部材に、初期歪みとして長手方向の伸び歪みが与 えられた光ファイバが添わせるようにして設けられてい ることを特徴とする光ファイバセンサである。 請求項2 記載の発明は、請求項1記載の光ファイバセンサを構造 【発明が解決しようとする課題】しかしながら、前述の 36 物に対して布設し、前記構造物に対して前記設置用部材 を固定することにより、前記光ファイバセンサを前記機 造物に添わせるようにして設置することを特徴とする光 ファイバセンサの施工方法である。請求項3記載の発明 は、請求項2記載の光ファイバセンサの施工方法におい て、前記光ファイバセンサを、筒状の構造物の断面図方 向に沿って布設することを特徴とする。

【① ① 0 7 】本発明に係る光ファイバセンサでは、標準 物に変形が生じると、構造物の変形や変位が構造物に固 定された設置用部材を介して光ファイバに伝達され、光 (2)伸縮計、傾斜計等の変位計として採用される電気 40 ファイバに変形が与えられる。ここで光ファイバに与え ちれる変形とは、光ファイバの初期歪み (長手方向の仲 び歪み)の変動等である。光ファイバに光を入射し、そ の戻り光を観測した結果、光ファイバの損失増大や、ブ リルアン散乱光等を検出することで、構造物の変形を検 出することができる。

> 【0008】本発明の光ファイバセンサでは、非線形現 象の一つであるブリルアン散乱光の周波数シフト量が光 ファイバの歪みに依存することを利用して、光ファイバ の長手方向の歪み置の連続的な分布を高精度に観測する

特闘2002-48516

すなわち、歪みが与えられた光ファイバに試験光を入財 した時に生じる後方散乱光の一つであるブリルアン散乱 光の波長は、光ファイバに入射した試験光の波長からず れており、この周波数シフト畳から、光ファイバの歪み 置を把握することができる。また、試験光の入射後、ブ リルアン散乱光が受光、観測されるまでの時間(戻り時 間)により、光ファイバの歪み発生位置の概略を把握す るととができる。

【0009】例えば、設置用部材を介して構造物に固定 した光ファイバに、ブリルアン散乱光の観測用の光パル ス試験器(いわゆるBOTDR)を接続し、この光パル ス試験器を用いて光ファイバに光試験(試験光の入射と 戻り光の観測)を行ってブリルアン散乱光を観測するこ とで、構造物の変形を検出することができる。すなわ ち、設置用部村を介して構造物に固定した光ファイバに 初期歪みとして与えられた長手方向の伸び歪みが、構造 物の伸びや割れ(電裂発生)、圧縮変形等の変形によっ て変化を受けると、光ファイバの光試験によってブリル アン散乱光を観測することで、横進物の変形を検出でき る。前記「歪み量が変化」とは、構造物の変形による光 29 ファイバの長手方向の伸び歪みが初期歪みに比べて増大 または減少することであり、この歪み量の変化(以下 「伸縮歪」)を検出することで、構造物の変形を検出で きる。つまり、構造物に対して固定した光ファイバが構 造物の変形と一体的に変形して伸縮歪が与えられると、 この伸縮歪を、光ファイバの光試験によって検出するこ とで、構造物の変形を検出できる。また、観測されたブ リルアン散乱光の周波数シフト畳から、光ファイバの歪 み量を把握することができ、これにより、構造物の変形 乱光の戻り時間から、横造物の変形位置を計測できる。 【0010】ところで、倒えばとう道。建物といった各 種コンクリート構造物に対して光ファイバケーブル等の 光ファイバを一体化するには、コンクリート壁に打ち込 んだアンカー等の固定部品を利用して光ファイバを直接 固定することが考えられるが、このような固定方法で は、光ファイバに側圧を与えやすく、無用な曲げや伸縮 歪を与えて、光ファイバの光試験の障害となるようなノ イズ光の原因になることがある。また、光ファイバケー ブルをコンクリート壁に直接固定するには、コンクリー 40 ト壁の凹凸の平坦化や、清掃等といった前処理を充分に 行う必要があり、この前処理に非常に手間が掛かるとい った不満がある。固定部品が光ファイバに与える側圧 や、構造物の凹凸の平坦化、清掃等、光ファイバの固定 に伴う問題点は、コンクリート製構造物に限定されず、 コンクリート製以外の構造物についても共通することで ある.

【①①11】そこで、本発明者は、鋭意検討の結果、可 挽性の設置用部材に光ファイバを添わせるようにして固

を見出した。この構成では、光ファイバを設置用部材を 介して模造物に固定させるので、模造物表面に凹凸や無 裂等が存在していても、設置用部材に適用可能な各種圏 定方法により光ファイバセンサを構造物に対して固定す ることができ、光ファイバに急激な曲げ等を与えること なく構造物に対する光ファイバセンサの取り付け、一体 化を効率良く行うことができる。構造物に対する設置用 部村の固定は、例えば接着剤による接着や、アンカー等 の固定部品による固定等、構造物表面の状態等に対応し て適宜な手段を選択採用すれば良い。

【0012】但し、設置用部材は、必ずしも、その全長 を構造物に対して一体化する必要は無く、途中に、標準 物に固定されていない部分が存在していても良い。機造 物に対して固定されていない部分が途中に存在していて も、例えば、この固定されていない部分の設置用部材に 構造物の変形(設置用部計が固定されていない部分を介 して両側で相対的な変位が生じるような構造物の変形) によって変形が与えられ、この部分に初期歪みを以って 布設するようにして設けられた光ファイバに伸縮歪が与 えられるようになっていれば、構造物の変形を検出でき る。光ファイバも、必ずしも、その全長を設置用部材に 一体的に固定する必要は無く、設置用部材に対する固定 は、部分的であっても良い。

【0013】設置用部材に対する光ファイバの固定も、 必ずしも、光ファイバの全長を設置用部材に一体化させ る必要は無く、光ファイバに初期歪みを確保できる構成 であれば良く、例えば、光ファイバの長手方向複数箇所 を間欠的に設置用部材に固定するようにしても良い。但 し、設置用部村に対する光ファイバの固定が間欠的であ の程度を把握できる。さらに、観測されたブリルアン散 30 ると、機造物に対する光ファイバセンサの固定位置(機 造物に対する設置用部材の固定位置)に、設置用部材に 対する光ファイバの固定位置との関係を考慮すること等 が必要となるから、構造物に対する光ファイバセンサの 施工性、変形の検出精度の確保の点からは、光ファイバ をその全長にわたって設置用部材に一体的に固定する機 成を採用することがより好ました。光ファイバは、例え は、少なくとも、構造物の特に変形の可能性が高い箇所 等に設けられた領域(長手方向の領域)が、設置用部材 を介して構造物の変形が伝達され、伸縮歪みを生じ得る ように設けられれば良く、これによって構造物の変形を 検出できる。

【①①14】ところで、前記標造物の崩壊による災害回 選等を目的して構造物の変形を検出、監視するには、機 造物の微小な変形(歪み)を広範囲にわたって検出でき る高結度のセンサが求められる。本発明に係る光ファイ バセンサでは、設置用部村を介して構造物と一体化され た光ファイバの伸縮歪みを把握することで構造物の変形 を監視するので、光パルス試験器の分解能に応じて、高 精度の変形監視を実現できる。また、初期歪みとして長 定して、全体に可貌性を育する光ファイバセンサの構造 50 手方向の伸び歪みが与えられた光ファイバの伸縮歪みを (4)

特闘2002-48516

検出するようにすることで、初期歪みとしての伸び歪み を与えない光ファイバと比較して、ブリルアン散乱光の 観測時の光ファイバの歪み分布のばらつきを最小化する ことができ、光パルス試験器(BOTDR)による検出 精度を向上できるといった利点もある。歪み分布のばら つきに起因する検出ノイズを、光パルス試験器(BOT DR)の最小分解能以下にすることで、光パルス試験器 の測定性能を充分に活用でき、測定信頼性を大幅に向上 できる。

【0015】とう道やトンネル等といった、断面円筒状 10 あるいは楕円筒状等の筒状のコンクリート構造物に生じ る変状 (変形) としては、その軸方向に沿った方向のク ラック発生等の変状が最も多いことが知られている。請 **永項3記載の発明によれば、本発明に係る光ファイバセ** ンサを、筒状の構造物の断面国方向に沿って設けるの で、これにより、構造物の軸方向の変状(変形)を効率 良く検出できる。

#### [0016]

【発明の実施の形態】以下本発明の1実施の形態を、図 面を参照して説明する。図1は、本発明に係る光ファイ 20 る。 バセンサを利用して構造物 1 (ここではとう道) の変形 を検出、監視する変形検出システム20を示す全体図、 図2は構造物1の内面側に設けられた光ファイバセンサ 2を示す図であって、(a)は横断面図(軸方向に垂直 の断面)、(b)は縦断面図(軸方向に沿った断面)で ある。図3は、構造物1(とう道)内における光ファイ バセンザ2の設置状態(周方向センサ2a)を示す図で あって、(8)は構断面図(軸方向に垂直の断面)、

(b)は縦断面図(軸方向に沿った断面)である。図 中、構造物1として、断面リング状のコンクリート製筒 30 て、設置用部村3に対して一体化される。具体的には、 状のとう道を倒示している。

【0017】図4は、構造物1に対する光ファイバセン **ザ2の施工方法を示す図であって、前記光ファイバセン** サ2の一部が構造物1に取り付けられた状態を示す断面 図、図5は光ファイバセンサ2を示す断面斜視図であ る。図4および図5に示すように、光ファイバセンサ2 は、設置用部村3と光ファイバ4とを一体化してなる帯 状に形成され、構造物1(図4中、詳細には構造物1の 内壁面) に固定される。

造物 1 の内壁面に引き回すようにして布設、固定されて おり、構造物1の軸方向複数箇所にて該構造物1の断面 国方向に沿って該光ファイバセンザ2を布設、固定した 部分である国方向センサ2 a と、該光ファイバセンサ2 を関り合う国方向センサ2 a間に渡すようにして配設し て構造物1の軸方向に沿って布設、固定した軸方向セン サ2bとを形成している。

【0019】図4ねよび図5に示すように、光ファイバ センサ2は、シート状の設置用部材3と、長尺シート状 により密者固定して一体化して、全体として可撓性を有 する帯状に形成されている。

【0020】設置用部材3は、例えば薄いステンレス板 等の金属薄板や樹脂板等からなる長尺のシート3aと、 このシート3aの一方の面に設けられた可塑性の接合材 5とを一体化したものであり、全体として、可撓性を有 する帯状に形成されている。この設置用部材 3は、機造 物1に固定しても該構造物1の変形を拘束することは無 く、構造物1と一体的に変形するようになっている。

【0021】光ファイバ4は、樹脂中に光ファイバ(光 ファイバ心線等)を理設固定して一体化した機造のシー ト型の光ファイバケーブルであり、優れた可貌性を有す る。 図6 (a) ~ (c) は、ここで用いられる光ファイ バ4の一例を示す。但し、光ファイバの断面構造の違い に対応して、説明の便宜上、図6(a)~(c)に示す 各光ファイバに符合4a.4b、4cを付すこととす る。また、これら光ファイバ4a、4b、4cに共通の 機成を説明する場合には、これち光ファイバ4a、4 b. 4cを「光ファイバ4」として総称する場合もあ

【0022】図6(a)~(c)において、光ファイバ 4は、ポリイミドフィルム等の可貌性を有する樹脂フィ ルム了の一方の面に、アクリルフォーム等の樹脂フォー ムからなる接合村8を積層し、この接合村8中に光ファ イバ素很や光ファイバ心氛等の光ファイバ(以下「内部 光ファイバ」)を理設固定した構成であり、全体として 可撓性を有するようになっている。そして、光ファイバ 4は、前記接合村8の前記樹脂フィルム7とは逆側に形 成された接合面88を前記設置用部村3に接着固定し この光ファイバ4は、前記接合材8の接合面8aを、前 記設置用部材3のシート3aに接着固定することで、設 置用部材3と一体化される。

【0023】接合材8としては、接着剤が浸润されたア クリルフォーム等の謝脂フォームや、接着剤を含まない 樹脂フォームの接合面8aに接着剤層が設けられたもの 等が採用される。これらの接合材8を備えてなる光ファ イバ4は、接合面8 a に与えられた接着力により、例え ばローラを用いて設置用部村3に押し付けるだけで簡単 【①018】図1において、光ファイバセンサ2は、樽 40 に接着固定できる。また、接合材8としては、可塑性を 有するものが採用される。また、接合村8としては、感 圧型接合材を採用することがより好ましい。図6 (a) ~ (c) 中、符合8 b は膨型紙であり、光ファイバ4を 設置用部材3に接着する際には、接合材8の接合面88 から剥がされる。

【0024】図6(a)~(c)に示す光ファイバ4a ~4 cは、いずれも接合付8の中央部に内部光ファイバ を埋設したものであり、図6(a)に示す光ファイバ4 aは光ファイバ素観等からなる内部光ファイバ9を1本 の光ファイバケーブルである光ファイバ4とを、接着等 50 超設したもの、図6 (り)に示す光ファイバ4 b は光フ

特開2002-48516

. .

ァイバ素複等からなる内部光ファイバ9aを4本埋設したもの、図6(c)に示す光ファイバ4cは光ファイバ 単心線等からなる内部光ファイバ9bを1本と、それに加えて温度領正用光ファイバ心線14をも埋設したものである。

【0025】光ファイバ4は、張力を与えながら設置用部村3に添わせるようにして固定する。これにより、初期歪みとして伸び歪みが与えられた光ファイバ4を設置用部村3と一体化してなる光ファイバセンサ2が得られる。前記初期歪みとして光ファイバ4に与えられる伸び19歪みは、例えば、長さ当たり0.1%程度である。

【りり26】この光ファイバセンザ2を構造物1内壁面にライン状に布設固定することで、周方向センサ2a、軸方向センサ2 bが形成される。図1において具体的には、1本の光ファイバセンサ2の布設、固定によって、図方向センザ2 a と軸方向センザ2 b とが交互に形成されている。

【10027】図4に示すように、光ファイバセンサ2は、構造物1に沿ってローラ10等で圧者しながら接着することで、設置用部材3に設けられている接合材5の20接合面5aの接着力により構造物1に対して密着図定し、さらに、構造物1に対する接着が済んだ設置用部材3を鋲6(図5参照)の打ち込みによって構造物1に対して固定される。ここで、接合材5としては、特に、感圧型接着剤が混練された樹脂フォームからなる感圧接着型のものを採用することが特に好ましく、この場合、接合村5は構造物1に対して押圧されるまで接着力が弱いかまたは発現されないため、例えば、構造物1の目的の固定位置に位置決めした後に構造物1に対して押圧することで、目的の固定位置以外に接着してしまうといった30不能合を防止でき、取り扱いが容易になるといった利点がある。

【0028】設置用部材3は、接合材5の接合面5aに 貼り付けられた易剥離性の能型紙5bを剥がしつつ、順 次、構造物1に接着固定していく。ここで、設置用部材 3は、ローラ10等による構造物1に対する圧着の際 に、樹脂フォームから組成変形可能に形成された層状の 接合付5の変形によって構造物1表面の凹凸を吸収する ため、構造物1に対する接着完了後には、構造物1とは 反対側の面、つまり、図4中下側のシート3 a は、平坦 あるいは緩やかに湾曲され、光ファイバ4に光特性に影 響を与えるような急激な曲げや屈曲を与えない。次に、 機造物1に対する接着固定が済んだ設置用部材3を、順 次、 鋲6によって構造物1に対して固定していく。これ により、光ファイバセンサ2が、模造物1の内壁面に固 定され、一体化される。図5中、符合13は、設置用部 材3に形成された鋲打ちこみ穴である。この鋲打ち込み 六13は、帯状の設置用部村3の長手方向に垂直な幅方 向両端に設けられており、前記幅方向中央部の光ファイ バ4接着領域を避けている。

【1029】光ファイバセンザ2は、構造物1全体の変形を高精度に検出する点では、その全長を構造物1に対して一体化するととが好ましいが、構造物1に存在する凹所や、突起、構造物1に配設された配管等に対しては、適宜、これらを跨ぐようにして設置される。光ファイバセンザ2は、優れた可撓性を有するから、構造物1に存在する凹所や、突起、構造物1に配設された配管等を回避しつつ配設することが容易であり、構造物1に対する設置作業性を向上できる。

【0030】構造物1に設置された光ファイバセンザ2では、構造物1の変形によって設置用部材3が変形されると、変形容易な設置用部材3を介して構造物1に対して一体化されている光ファイバ4も、この設置用部材3と一体的に変形されるようになっており、結局、構造物1が変形すると、設置用部村3を介して光ファイバ4も構造物1と一体的に変形されるようになっている。したがって、光ファイバ4の片端に接続した光バルス試験器23(BOTDR。図1参照)によって、この光ファイバ4の光試験(試験光の入射と戻り光の観測)を行い、ブリルアン散乱光の観測によって光ファイバ4の伸縮歪を検出することで構造物1の変形を検出、監視することができる。

【0031】図1において、変形検出システム20は、 とう道である構造物!に結工された光ファイバセンサ2 を構成する光ファイバ4を、監視所22に設置された光 パルス試験器23によって光試験(試験光の入射並びに 戻り光の観測) することで、構造物1の変形を検出、監 視するものである。ここでは、光パルス試験器23とし て、ブリルアン散乱光の観測用のいわゆるBOTDRを 採用し、光ファイバの長手方向の歪み罩の連続的な分布 を高精度に観測することで、断面リング状のコンクリー ト製のとう道である構造物 1 の変形を検出、監視する機 成を例に説明する。なお、図1において、符号24は立 抗であり、とう道である構造物1は、立坑24から延び ている。立坑24は、監視所22へのケーブル引き込み 用のとう道26を介して監視所22と連通されている。 【①032】図1において、構造物1に施工された光フ ァイバセンサ2の光ファイバ4は、立筑24やとう道2 6を介して監視所22に導かれ、監視所22に設置され - た成端箱27にて光パルス試験器23側の光ファイバ2 8と接続されている。図1では、光パルス試験器23に は、1本の光ファイバセンサ2が接続されているが、成 **端箱27を介することで、複数本の光ファイバセンサ2** の光ファイバ4を光パスル試験器23と選択的に切り換 え接続することも可能である。光ファイバセンサ2の光 ファイバ4 (具体的には、光ファイバケーブルである光 ファイバ4の内部光ファイバ)は、成端箱27を介し て、光パルス試験器23に対して試験光入射可能に接続 される。光ファイバ4に内蔵の内部光ファイバが複数本 50 である場合は、これら内部光ファイバに選択的に、光パ